

MANUALE DI INSTALLAZIONE AUTOMAZIONI PER IMPOSTE AD ANTA BATTENTE



KAF212

INDICE DEGLI ARGOMENTI

Capitolo	Pagina
1. Avvertenze generali per la sicurezza	2
1.1 Marcatura CE e Direttive Europee	2
2. Dati tecnici	3
3. Installazioni tipo	3
4. Procedura di installazione e avviamento	5
5. Collegamenti elettrici	6
5.1 Avvertenze generali per la sicurezza elettrica	6
5.2 Comandi singoli e centralizzati a più livelli	7
6. Ricerca guasti	8
7. Piano di manutenzione ordinaria	8
7.1 Smaltimento dei prodotti	8

La presente edizione del manuale annulla e sostituisce le precedenti. In caso di modifica verrà rilasciata una nuova edizione.

1.1 AVVERTENZE GENERALI PER LA SICUREZZA

Il presente manuale di assemblaggio, installazione e manutenzione è rivolto esclusivamente a personale professionalmente competente. Leggere attentamente le istruzioni prima di iniziare l'installazione del prodotto.

Una errata installazione può essere fonte di pericolo. I materiali dell'imballaggio (plastica, polistirolo, ecc.) non vanno dispersi nell'ambiente e non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto potenziali fonti di pericolo.

Prima di iniziare l'installazione verificare l'integrità del prodotto. Non installare il prodotto in ambiente e atmosfera esplosivi: presenza di gas o fumi infiammabili costituiscono un grave pericolo per la sicurezza.

Prima di installare l'automatismo, apportare tutte le modifiche strutturali relative alla realizzazione dei franchi di sicurezza ed alla protezione o segregazione di tutte le zone di schiacciamento, cesoiamento, convogliamento e di pericolo in genere.

Verificare che la struttura esistente abbia i necessari requisiti di robustezza e stabilità. La casa non è responsabile dell'inosservanza della Buona Tecnica nella costruzione dei serramenti da motorizzare, nonché delle deformazioni che dovessero intervenire nell'utilizzo.

1.2 MARCATURA CE E DIRETTIVE EUROPEE



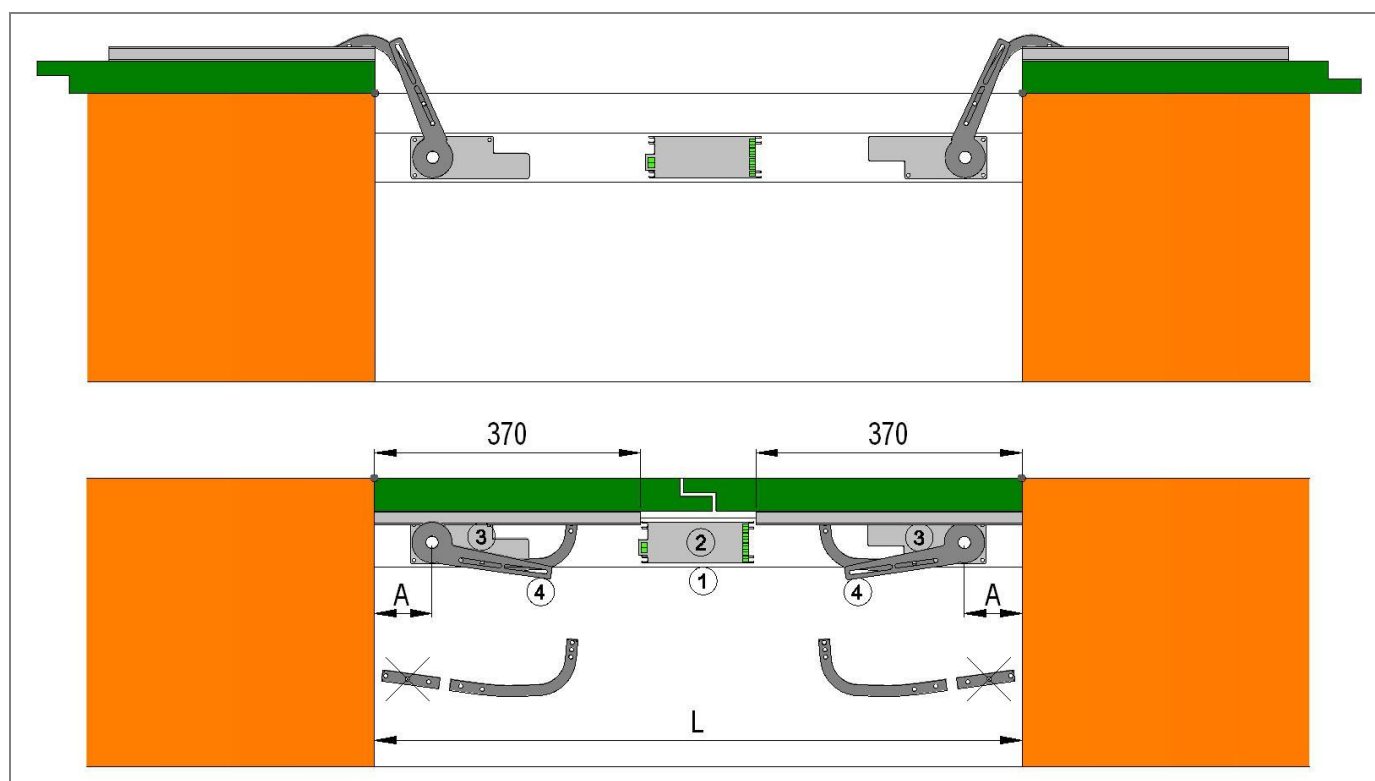
Le automazioni sono provviste di marcatura CE, e sono progettate e costruite in conformità ai requisiti delle seguenti direttive europee: Direttiva Compatibilità Elettromagnetica (2004/108/CE) e Direttiva Bassa Tensione (2006/95/CE).

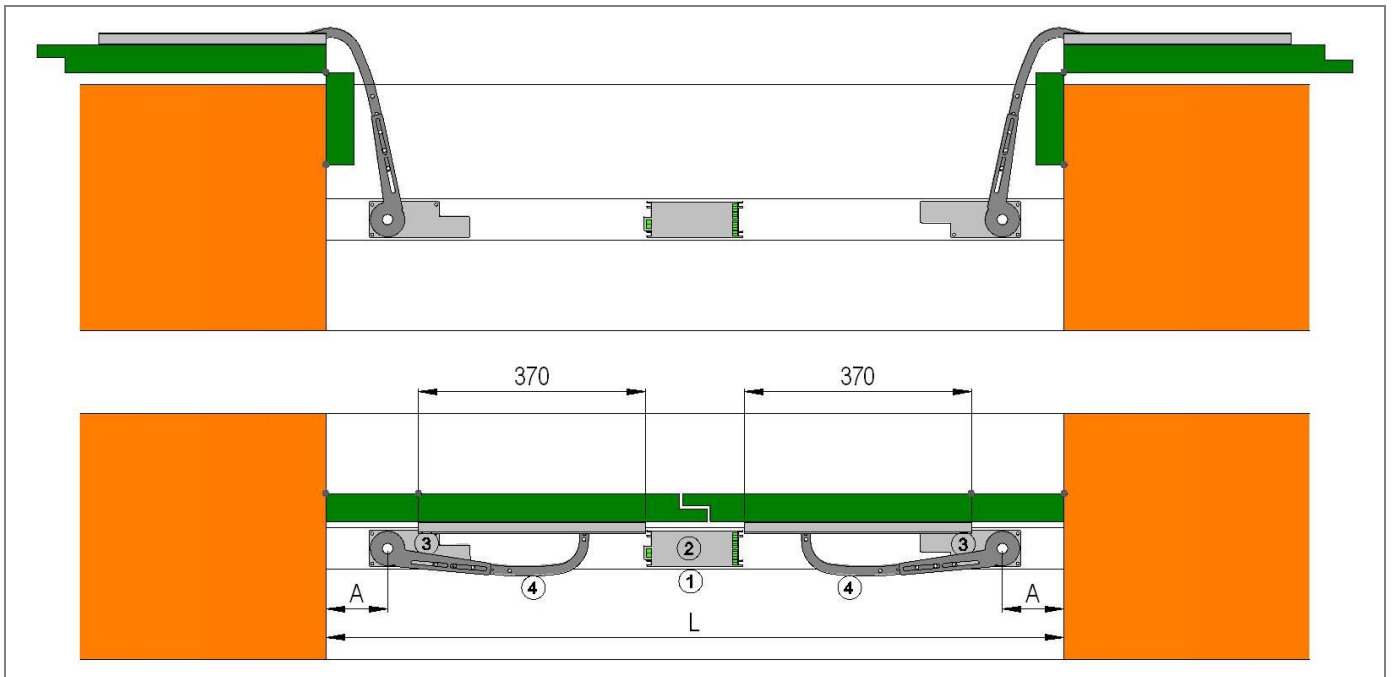
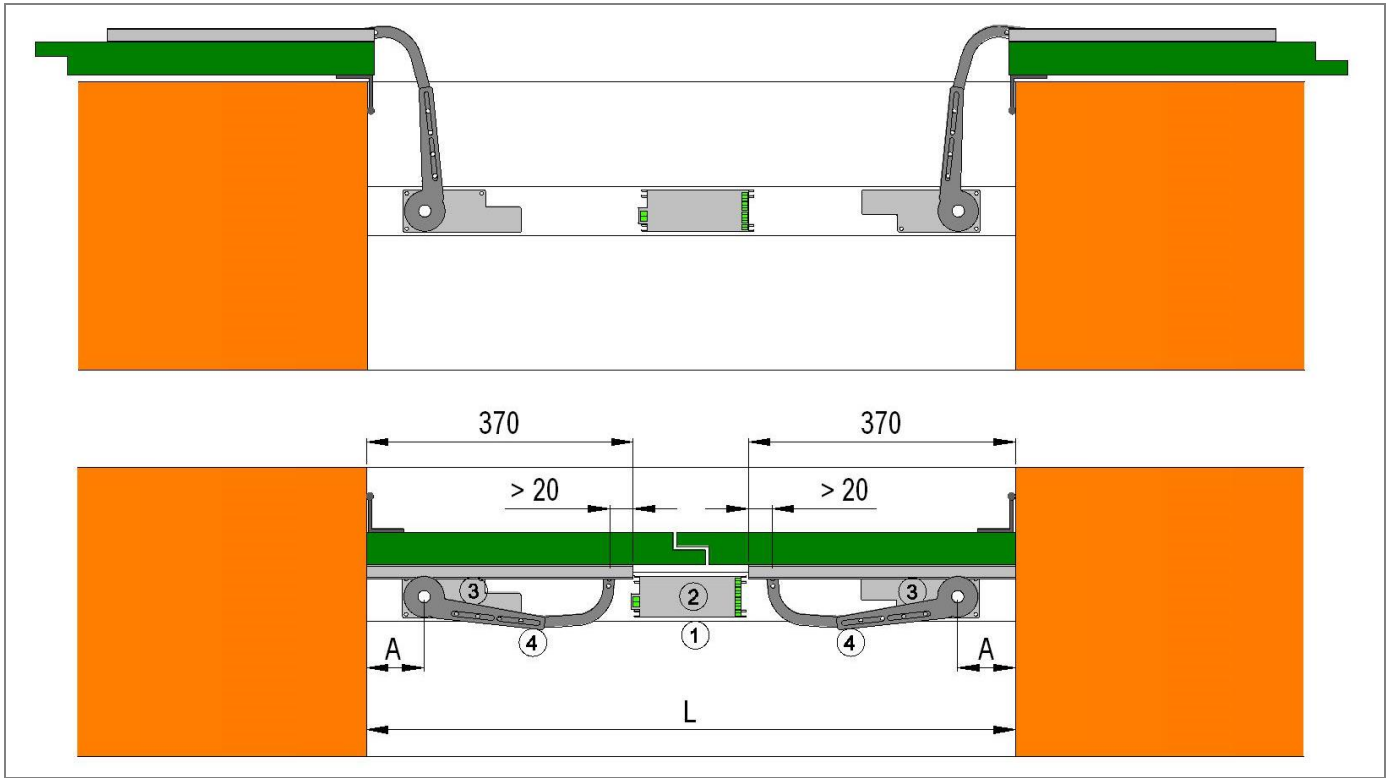
2. DATI TECNICI

Dati tecnici		KAF212
Dimensioni automazione:		
Altezza x Profondità x Lunghezza		50 x 68 x 1200 mm
Peso massimo per anta:		30 kg (1 anta) / 60 kg (ante)
Velocità di apertura e chiusura:		12 s/180°
Classe di servizio		Funzionamento leggero
Intermittenza		S3 = 15%
Alimentazione		230 Vca 50/60 Hz
Potenza nominale		20 W
Coppia nominale		23 Nm
Grado di protezione		IP 44
Temperatura di funzionamento		 -15 °C  +50 °C
Collegamenti elettrici		Morsettiere ad innesto dedicate
Uscita per alimentazione accessori esterni		12 Vcc / 100 mA

3. INSTALLAZIONI TIPO

Rif.	Codice	Descrizione
1	K525A12	Profilo automazione e carter in alluminio anodizzato, lunghezza 1200 mm, completo di 2 coperchi forati per motoriduttori
2	AFQ	Controllo elettronico
3	AFM	Motoriduttore 12V
4	AFB1	Braccio di movimentazione anta con guida di scorrimento





4. PROCEDURA DI INSTALLAZIONE E AVVIAMENTO

4.1 Tagliare il profilo di alluminio alla misura $L - 10$ mm e fissarlo sulla parte superiore, a circa 10 mm dalle ante in posizione di chiusura, mediante viti non di nostra fornitura.

N.B. Inserire i dadi di fissaggio dei motoriduttori e del controllo elettronico all'interno del profilo di alluminio.

Lateralmente, lasciare lo spazio per il passaggio del cavo di alimentazione e del cavo comandi.

4.2 Fissare le guide di scorrimento dei bracci alle ante, rispettando le misure indicate in figura 1.

4.3 Fissare il controllo elettronico in posizione centrale, mediante le viti in dotazione.

4.4 Fissare 1 o 2 motoriduttori in posizione laterale, mediante le viti in dotazione.

4.5 Assemblare i bracci di movimentazione anta (come indicato in figura 2), e fissarli ai motoriduttori e alla guida di scorrimento.

N.B. Non stringere le viti, in modo da consentire la rotazione manuale dei bracci di movimentazione.

4.6 Spostare la posizione (A) dei motoriduttori e regolare la lunghezza dei bracci di movimentazione, in modo da ottenere la corretta apertura e chiusura delle ante, come indicato nel capitolo 3 (se necessario, tagliare la parte eccedente del braccio di movimentazione).

Al termine della regolazione, stringere tutte le viti dei motoriduttori e dei bracci di movimentazione.

4.7 Effettuare i collegamenti elettrici, come indicato al capitolo 5.

4.8 Dopo aver regolato la corretta posizione dei motoriduttori, inserire coperchi laterali in corrispondenza del braccio di movimentazione (come indicato in figura 3).

Tagliare il coperchio di alluminio alla misura $L - 330$ mm e fissarlo centralmente, in modo da ottenere la completa chiusura dell'automazione.

4.9 Dare alimentazione di rete.

Dare dei comandi di apertura e di chiusura, e verificare la corretta movimentazione e sovrapposizione delle ante.

Lubrificare il perno all'interno della guida scorrevole.

N.B. Verificare che la vite di fissaggio del braccio di movimentazione al motoriduttore sia serrata in modo tale che, durante il funzionamento, la forza del motore non provochi lo slittamento del braccio di movimentazione. Verificare inoltre che, in assenza di alimentazione, sia possibile muovere manualmente le ante.

4.10 Movimentazione manuale delle ante.

In caso di mancanza di alimentazione, se le ante non si spostano manualmente, allentare la vite di fissaggio del braccio di movimentazione (come indicato in figura 1).

Figura 1

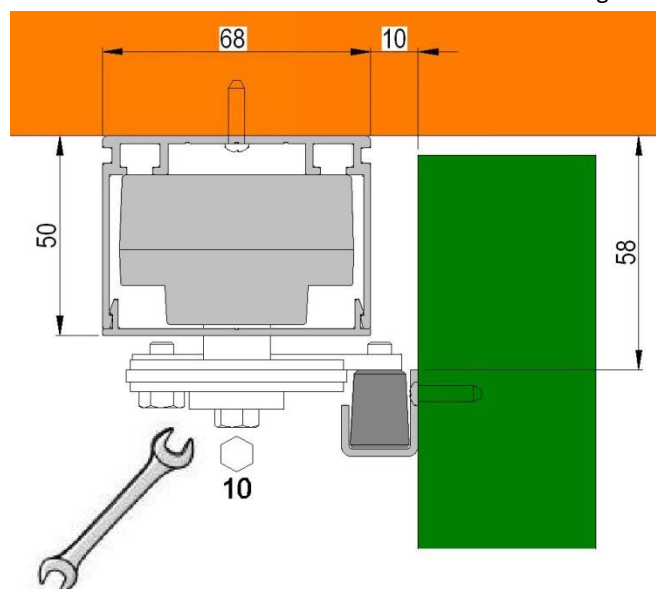


Figura 2

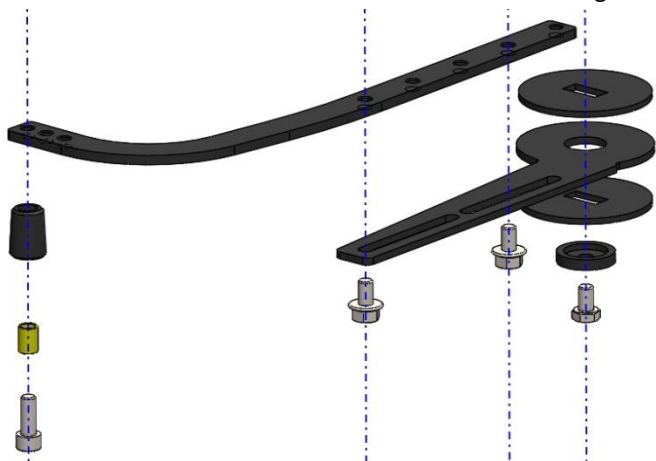
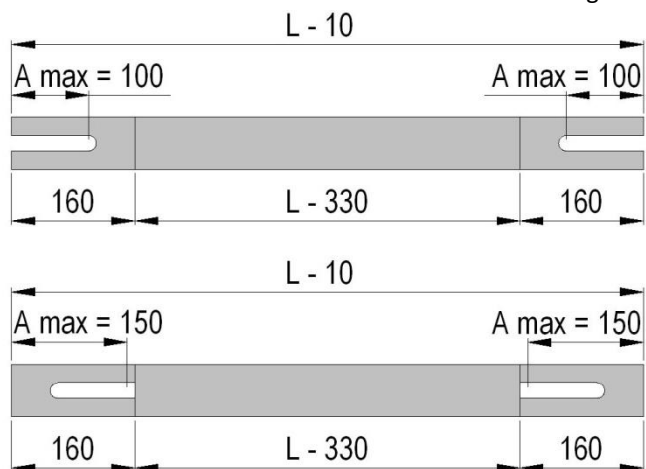
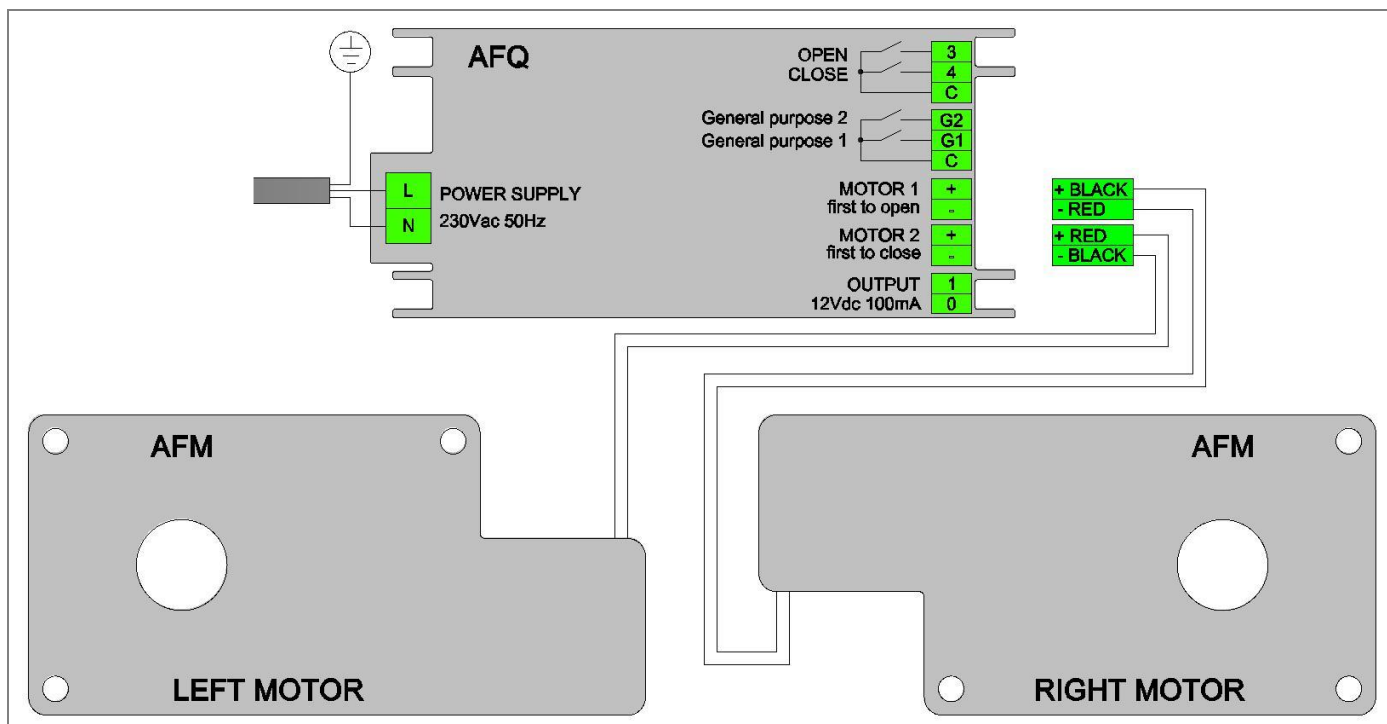


Figura 3



5. COLLEGAMENTI ELETTRICI



Collegare il filo rosso del motore destro al morsetto negativo (-), e il filo rosso motore sinistro al morsetto positivo (+), come indicato in figura.

Morsetti	Descrizione
N / L 	Ingresso alimentazione 230 Vac 50 Hz (mediante cavo non di nostra fornitura). Collegare il conduttore di terra al profilo di alluminio mediante la vite in dotazione.
- / + Motor 1	Ingresso motore, nel caso di 2 ante, collegare il motore che apre per primo. N.B. Nel caso di anta singola, il motore va collegato all'ingresso Motor 1.
- / + Motor 2	Ingresso motore, nel caso di 2 ante, collegare il motore che apre per secondo. N.B. Nel caso di anta singola, il motore va collegato all'ingresso Motor 1.
0 - 1 (+12V)	Uscita 12 Vcc (max 100mA) per alimentazione accessori esterni (ad esempio una ricevente radio).
C - 4	Contatto N.O. di chiusura.
C - 3	Contatto N.O. di apertura. N.B. un ulteriore contatto effettua l'apertura parziale.
C - G1	Contatto N.O. di chiusura centralizzata; con un unico comando è possibile chiudere tutte le automazioni collegate.
C - G2	Contatto N.O. di apertura centralizzata; con un unico comando è possibile aprire tutte le automazioni collegate.

5.1 AVVERTENZE GENERALI PER LA SICUREZZA ELETTRICA

L'installazione, i collegamenti elettrici e le regolazioni devono essere effettuati nell'osservanza della Buona Tecnica e in ottemperanza alle norme vigenti.

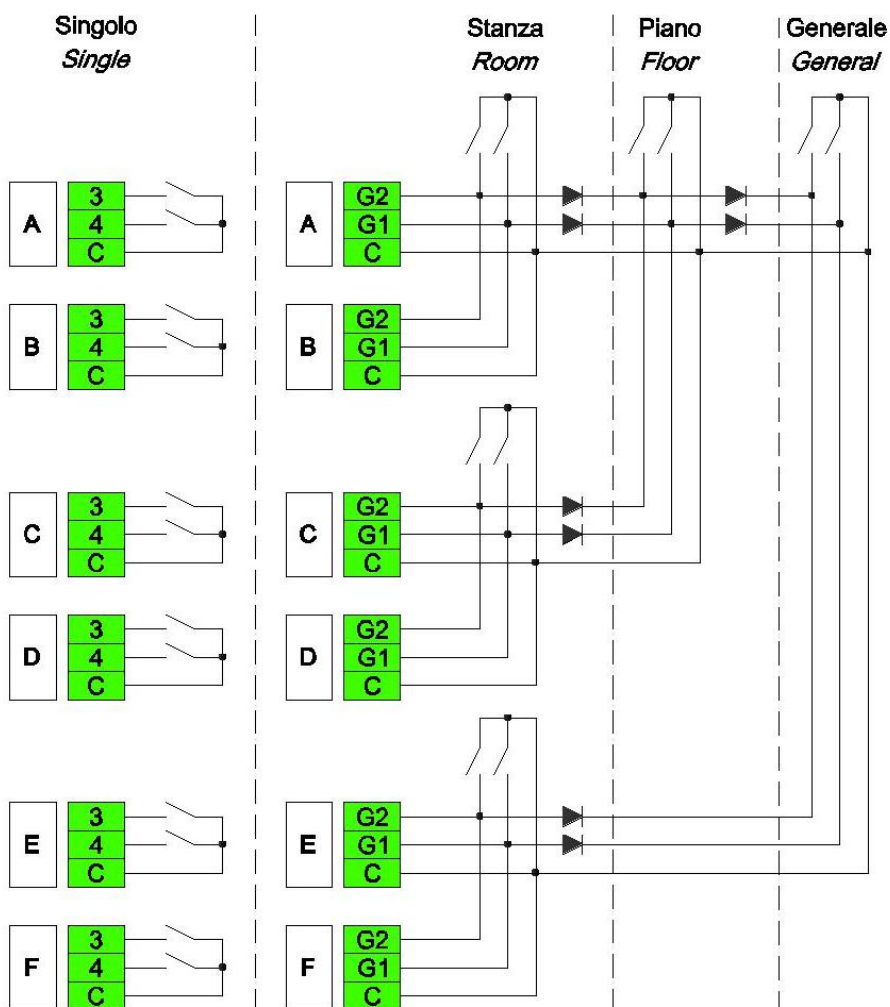
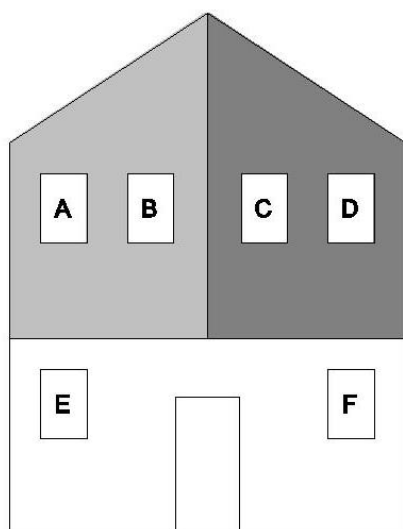
Prima di collegare l'alimentazione elettrica accertarsi che i dati di targa siano rispondenti a quelli della rete di distribuzione elettrica. Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm. Tale interruttore deve essere protetto da attivazioni non autorizzate. Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi sia un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati. Quando richiesto, collegare l'automazione ad un efficace impianto di terra eseguito come indicato dalle vigenti norme di sicurezza.

Il collegamento alla rete di alimentazione elettrica, nel tratto esterno all'automazione, deve avvenire su canale indipendente e separata dai collegamenti ai dispositivi di comando. Accertarsi che non siano presenti bordi taglienti che possano danneggiare il cavo di alimentazione.

Durante gli interventi di installazione, manutenzione e riparazione, togliere l'alimentazione prima di aprire il carter per accedere alle parti elettriche. La manipolazione delle parti elettroniche deve essere effettuata munendosi di bracciali conduttivi antistatici collegati a terra. eclina ogni responsabilità qualora vengano installati componenti incompatibili ai fini della sicurezza e del buon funzionamento.

Per l'eventuale riparazione o sostituzione dei prodotti dovranno essere utilizzati esclusivamente ricambi originali.

5.2 COMANDI SINGOLI E CENTRALIZZATI A PIÙ LIVELLI



6. RICERCA GUASTI

Problema	Possibile causa	Intervento
L'automazione non apre e non chiude.	Manca l'alimentazione di rete.	Verificare la presenza di alimentazione di rete.
	L'anta è bloccata da chiavistelli o serrature.	Verificare che le ante si muovano liberamente.
L'automazione apre ma non chiude, oppure chiude ma non apre.	Ci sono comandi di apertura o chiusura attivati.	Verificare la presenza di comandi centralizzati collegati ai morsetti G1/G2.

7. PIANO DI MANUNTEZIONE ORDINARIA

Tranne per le normali attività di pulizia del serramento, di competenza del proprietario, tutte le attività di manutenzione e riparazione devono essere svolte da personale professionalmente competente.

Attività	Frequenza
Togliere l'alimentazione di rete ed aprire l'automazione ed effettuare le seguenti verifiche e regolazioni. - Verificare il corretto fissaggio di tutte le viti dei componenti dell'automazione. - Verificare lo stato di usura delle cerniere dell'anta e dei bracci di movimentazione. - Lubrificare il perno all'interno della guida scorrevole. - Verificare i collegamenti elettrici.	Ogni 6 mesi.
Collegare l'alimentazione di rete ed effettuare le seguenti verifiche e regolazioni. - Verificare il corretto funzionamento dell'automazione e la corretta movimentazione delle ante.	Ogni 6 mesi.

Per l'eventuale riparazione o sostituzione dei prodotti, dovranno essere utilizzati ricambi originali.

7.1 SMALTIMENTO DEI PRODOTTI



Per un corretto smaltimento delle apparecchiature elettriche ed elettroniche, delle pile e degli accumulatori, il proprietario deve consegnare il prodotto presso gli appositi "centri di raccolta differenziata" predisposti dalle amministrazioni comunali.

